

CAPES externe 1982 (2^e composition)

CORRIGÉ

QUESTIONS PRELIMINAIRES

0.1. Soit f une expansion de (\mathcal{A}, d) . $f(M) = f(M') \Rightarrow 0 \leq d(M, M') \leq d(f(M), f(M')) = 0 \Rightarrow d(M, M') = 0 \Rightarrow M = M'$. Une expansion de (\mathcal{A}, d) est donc une application injective.

0.2. $\left. \begin{array}{l} f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d) \\ g \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d) \end{array} \right\} \Rightarrow f \circ g \text{ est une application de } \mathcal{A} \text{ vers } \mathcal{A}.$

De plus : $d(f \circ g(M), f \circ g(M')) = d(f[g(M)], f[g(M')])$,

or $d(f[g(M)], f[g(M')]) \geq d(g(M), g(M'))$ car $f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d)$

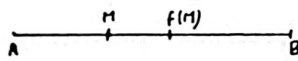
et $g(M) \in \mathcal{A}$, $g(M') \in \mathcal{A}$ et $d(g(M), g(M')) \geq d(M, M')$ car $g \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d)$,
d'où $d(f \circ g(M), f \circ g(M')) \geq d(M, M')$ et $f \circ g \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d)$.

0.3. $f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d)$ et f est bijective.

- f isométrie de $(\mathcal{A}, d) \Rightarrow d(f(M), f(M')) = d(M, M') \Rightarrow f^{-1}$ existe car f est bijective, f^{-1} est une application de \mathcal{A} vers \mathcal{A} vérifiant $d(f^{-1}(M), f^{-1}(M')) = d(M, M')$, (car f bijection de \mathcal{A} vers \mathcal{A} et f isométrie donc f^{-1} isométrie) et $f^{-1} \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d)$.
- $f^{-1} \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d) \left\{ \begin{array}{l} d(M, M') \leq d(f(M), f(M')) \\ f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d) \end{array} \right\} \Rightarrow d(f^{-1}[f(M)], f^{-1}[f(M')]) \geq d(f(M), f(M'))$
 $\Rightarrow \forall (M, M') \in \mathcal{A}^2 \quad d(f(M), f(M')) = d(M, M')$ donc f est une isométrie.

PREMIERE PARTIE

1.1. a.



$$\begin{aligned} d(A, B) &\leq d(f(A), f(B)) \text{ or } f(A) \in [A, B], f(B) \in [A, B] \\ &\Rightarrow d(A, B) \geq d(f(A), f(B)) \text{ donc } d(A, B) = d(f(A), f(B)) \\ &\Rightarrow \{f(A), f(B)\} = \{A, B\} . \end{aligned}$$

1.1. b. Une expansion étant injective on sait que $f(A)$ et $f(B)$ sont distincts.

Deux cas se présentent :

$$(f_1(A) = A, f_1(B) = B) \text{ ou } (f_2(A) = B, f_2(B) = A) .$$

Soit s la symétrie point par rapport au milieu de $[A, B]$. So f_2 est une expansion de \mathcal{A} vers \mathcal{A} car toute isométrie de (\mathcal{A}, d) appartient à $\text{Exp}(\mathcal{A}, d)$ et $\text{Exp}(\mathcal{A}, d)$ est stable par composition.

On a alors so $f_2(A) = A$, so $f_2(B) = B$

Déterminons les expansions de (\mathcal{A}, d) telles que : $f(A) = A$, $f(B) = B$

Soit M un point de $[A, B]$ et $f(M)$ son image.

Soit $a = d(A, B)$, $x = d(A, M)$, $x' = d(A, f(M))$.

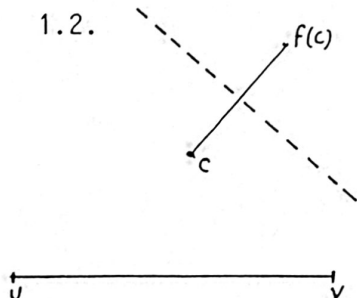
$$d(M, B) = a - x, \quad d(f(M), B) = a - x' .$$

$$d(f(M), A) \geq d(A, M) \Rightarrow x' \geq x$$

$$\left. \begin{array}{l} d(f(M), B) \geq d(M, B) \Rightarrow a - x' \geq a - x \Rightarrow x' \leq x \end{array} \right\} \Rightarrow x = x' \Rightarrow f = \text{Id}_{\mathcal{A}} .$$

1.1. c. On voit donc que $\text{Exp}(\mathcal{A}, d) \subset \{\text{Id}_{\mathcal{A}}, s\}$; or $\text{Id}_{\mathcal{A}}$ et s sont des expansions de (\mathcal{A}, d) d'où $\text{Exp}(\mathcal{A}, d) = \{\text{Id}_{\mathcal{A}}, s\}$.

1.2.



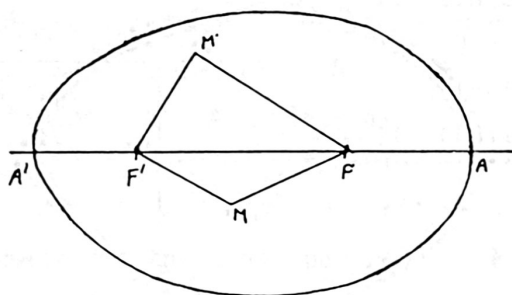
$$\begin{aligned} d(U, C) &\leq d(U, f(C)), \quad d(V, C) \leq d(V, f(C)) \\ &\Rightarrow \forall \lambda \in [0, 1] \cap \mathbb{R}, \quad d(\lambda U + (1-\lambda)V, C) \\ &\leq \lambda d(U, C) + (1-\lambda) d(V, C) \\ &\leq \lambda d(U, f(C)) + (1-\lambda) d(V, f(C)) \\ &\leq d(\lambda U, f(C)) + d((1-\lambda)V, f(C)) \\ &\leq d(\lambda U + (1-\lambda)V, f(C)) . \end{aligned}$$

tout ceci car d est la distance associée à un produit scalaire.

$(d(\lambda U, C) = \|\overline{C - \lambda U}\|)$ qui vérifie $\|\vec{u} + \vec{v}\| \leq \|\vec{u}\| + \|\vec{v}\|$ et car λ et $1 - \lambda$ sont des réels positifs).

On voit donc que tout point de $[U, V]$ vérifie $d(M, C) \leq d(M, f(C))$ or ceci est la définition du demi-plan fermé contenant C et bordé par la médiatrice du segment $[C, f(C)]$

1.3. a.



On peut supposer $d(M', F) \geq d(M, F')$ en supposant que des quatre distances $d(M, F)$, $d(M, F')$, $d(M', F)$, $d(M', F')$ alors $d(M', F)$ est la plus grande.

Soit M et M' deux points de \mathcal{A} ; on a alors

$$d(M, M') \leq d(M, F') + d(F', M') \leq d(M', F) + d(M', F') \leq 2a$$

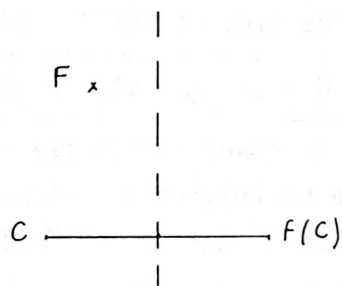
$$d(M, M') = 2a \Rightarrow d(M', F) + d(M', F') = 2a \Rightarrow M' \in (E)$$

$$d(M, M') = 2a \Rightarrow d(M', F) = d(M, F') \Rightarrow d(M, M') = 2a \leq d(M, F) + d(F, M')$$

$$= d(M, F) + d(M, F') \leq 2a \Rightarrow d(M, F) + d(M, F') = 2a \Rightarrow M \in (E).$$

De plus : $d(M, F') = d(M', F)$ et $d(M, F) + d(M, F') = 2a \Rightarrow d(M, F) + d(M', F) = 2a = d(M, M')$ donc M, M', F sont alignés. De même M, M', F' sont alignés donc M, M', F, F' sont alignés et $\{M, M'\} = \{A, A'\}$ car M et M' appartiennent à (E) .

1.3. b. $f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d)$, $f(A) = A$, $f(A') = A'$. Soit C un point de (E) tel que $f(C) \neq C$. En utilisant 1.2. on sait que $[A, A']$ est contenu dans le demi-plan fermé contenant C et bordé par la médiatrice de $[C, f(C)]$. F et F' sont des points de $[A, A']$. On a donc



$$d(f(C), F) \geq d(C, F) \quad \text{et} \quad d(f(C), F') \geq d(C, F')$$

$$d(f(C), F) + d(f(C), F') \geq d(C, F) + d(C, F') = 2a$$

or $f(C)$ appartient à \mathcal{A} c'est-à-dire

$$d(f(C), F) + d(f(C), F') \leq 2a \quad \text{d'où} \quad d(f(C), F) + d(f(C), F') = 2a \quad \text{et} \quad f(C) \text{ appartient à } (E)$$

et dans les deux inégalités $d(f(C), F) \geq d(C, F)$ et $d(f(C), F') \geq d(C, F')$ on a égalité. F et F' appartiennent alors à la médiatrice de $[C, f(C)]$ et C et $f(C)$ sont symétriques l'un de l'autre par la symétrie orthogonale d'axe AA' .

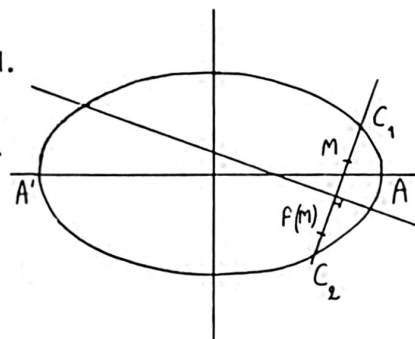
1.3. c. $f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d)$ $f(A) = A$, $f(A') = A'$, $f(B) = B$, $f(B') = B'$.

Par 1.3. b. on sait que si C est un point de (E) l'image $f(C)$ de C est soit C soit le symétrique orthogonal de C par rapport à la droite AA' . Dans le second cas appliquons 1.2. dans le cas $U = B$, $V = B'$, la médiatrice de $[C, f(C)]$ est la droite AA' , B et B' ne sont pas dans le même demi-plan fermé déterminé par cette médiatrice. Nous avons donc montré :

$$\forall C \in (E) \quad f(C) = C.$$

Soit M un point de $\mathcal{A} - (E)$ tel que $f(M) \neq M$. La droite $Mf(M)$ coupe (E) en deux points C_1 et C_2 tels que $f(C_1) = C_1$ et $f(C_2) = C_2$. Or ils ne sont pas situés dans le même demi-plan fermé délimité par la médiatrice de $[M, f(M)]$. Il y a donc contradiction.

$$\forall M \in \mathcal{A} \quad f(M) = M.$$



1.3. d. Si u est une isométrie de (\mathcal{A}, d) alors :

$$\forall f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d) \quad \text{ou } f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d) \quad (\text{question 0.2})$$

Soit f un élément de $\text{Exp}(\mathcal{A}, d)$. Par 1.3. a. $d(f(A), f(A')) \geq d(A, A') = 2a$
 $\Rightarrow \{f(A), f(A')\} = \{A, A'\}$. Si $f(A) = A'$, $f(A') = A$ alors f avec s symétrie orthogonale par rapport à BB' vérifie :

so $f(A) = A$, so $f(A') = A'$, so $f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d)$;

donc si $G_1 = \{f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d), f(A) = A, f(A') = A'\}$,

$\text{Exp}(\mathcal{A}, d) = G_1 \cup sG_1$, $sG_1 = \{so f, f \in G_1\}$. Déterminons G_1 . Soit f

appartenant à G_1 , B et B' sont tels que $f(B) = B$ ou $f(B) = B'$ (conséquence de 1.3.b. dans le cas où $B = C$). De même $f(B') = B'$ ou $f(B') = B$.
 * $f \in G_1$, $f(B) = B$, $f(B') = B'$ alors $f = \text{Id}_{\mathcal{A}}$ par 1.3.c.

* $f \in G_1$, $f(B) = B'$, $f(B') = B$ alors si s' désigne la symétrie orthogonale par rapport à AA' , $s'o$ vérifie : $s'o f(B) = B$, $s'o f(B') = B'$; donc $s'o f$ vaut l'identité de \mathcal{A} et f coïncide avec s' ($s'^2 = \text{Id}_{\mathcal{A}}$).

Nous avons donc montré : $G_1 = \{\text{Id}_{\mathcal{A}}, s'\}$; $G = \{\text{Id}_{\mathcal{A}}, s', s, s's\}$

où s' est la symétrie orthogonale par rapport au grand axe de (E) , s est la symétrie orthogonale par rapport au petit axe de (E) , $s's = ss'$ est la symétrie par rapport au centre de (E) .

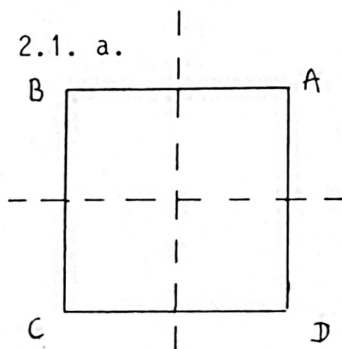
1.4. Remarquons que : $(M, M') \in \mathcal{A}^2 \Rightarrow d(M, M') \leq d(M, 0) + d(0, M') \leq 2R$, si R désigne le rayon du cercle de centre (0) bordant \mathcal{A} ; et $d(M, M') = 2R \Rightarrow d(M, 0) = d(0, M') = R$ et $0, M, M'$ alignés et distincts c'est-à-dire M et M' diamétralement opposés.

Soient A et A' les extrémités d'un diamètre alors $f(A)$ et $f(A')$ sont deux points diamétralement opposés du cercle et distincts ($f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d) \Rightarrow f$ bijective et $d(f(A), f(A')) \geq d(A, A')$). Soit r la rotation de centre O telle que $r(f(A)) = A$. Alors $r(f(A')) = A'$ et de plus $r \circ f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d)$. Nous sommes ramenés au cas où $f(A) = A$, $f(A') = A'$. Soit C un point du cercle tel que $f(C) \neq C$ alors le même raisonnement qu'en 1.3.b. montre que $f(C)$ est le symétrique de C par la symétrie orthogonale d'axe AA' . Soit BB' le diamètre du cercle orthogonal à AA' . On a alors $f(B) = B$ et $f(B') = B'$, ou $f(B) = B'$ et $f(B') = B$. On en conclut comme en 1.3.d. et 1.3.c. que

$G_1 = \{f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, d), f(A) = A, f(A') = A'\} = \{\text{Id}_{\mathcal{A}}, s\}$, où s est la symétrie orthogonale par rapport à AA' donc $G \subset \{r, s \circ r, r \text{ rotations de centre } O\}$. L'inclusion inverse est triviale et en remarquant que l'ensemble $\{s \circ r, r \text{ rotations de centre } O\}$ coïncide avec l'ensemble des symétries orthogonales d'axe contenant O on obtient :

$$G = \{\text{rotations de centre } O\} \cup \{\text{symétries orthogonales d'axe contenant } O\}.$$

DEUXIEME PARTIE



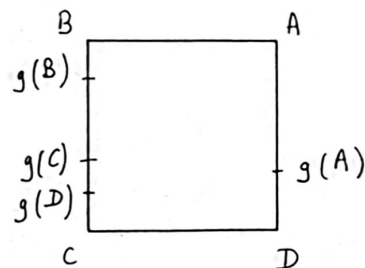
Remarquons que deux points de Γ , M et M' , sont sur deux côtés distincts et parallèles du carré $ABCD$ si et seulement si $\delta(M, M') = 2$.
 $g \in \mathcal{J}(\Gamma, \delta) \Rightarrow \delta(g(M), g(M')) = \delta(M, M') = 2$
 $\Rightarrow g(M)$ et $g(M')$ sont situés sur deux côtés distincts et parallèles du carré $ABCD$.

Démontrons notre remarque :

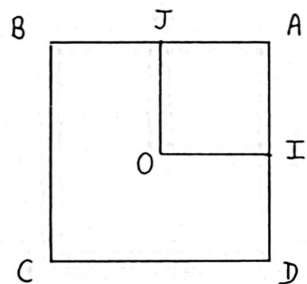
$\forall (M, M') \in \Gamma^2 \quad \delta(M, M') \leq \delta(M, O) + \delta(O, M') \leq 1 + 1 \leq 2$
 Réciproquement : $\delta(M, M') = 2$ avec $(M, M') \in \Gamma^2 \Rightarrow \delta(M, O) = \delta(O, M') = 1$
 $\Rightarrow M$ et M' appartiennent aux segments du quadrilatère A, B, C, D .
 $\delta(M, M') = 2 \Rightarrow$ par exemple $|x - x'| = 2$ or $|x| \leq 1$, $|x'| \leq 1$ d'où
 $2 = |x - x'| \leq |x| + |x'| \leq 2$ donc $|x| = |x'| = 1$ et $|x - x'| = 2$ et
 $x = \varepsilon x' = \varepsilon' 1$ ($\varepsilon, \varepsilon' \in \{+1, -1\}$).

Considérons A et montrons que son image par un élément g de $\mathcal{J}(\Gamma, \delta)$ appartient à $\{A, B, C, D\}$. A et B constituent une paire de points situés sur deux segments distincts et parallèles du quadrilatère A, B, C, D . Il en est de même de A et D , les deux segments considérés alors étant les deux autres segments du quadrilatère A, B, C, D ; il en est de même de A et C .

La première partie de cette question nous permet d'affirmer que les images $g(A)$, $g(B)$, $g(C)$, $g(D)$ des points A, B, C, D par g appartiennent aux côtés du quadrilatère A, B, C, D . Si $g(A)$ n'est pas un sommet alors $g(B)$, $g(C)$, $g(D)$ appartiennent nécessairement au côté opposé à celui auquel appartient $g(A)$: ce sont trois points distincts de ce côté (g bijective) or sur ce côté il n'y a que deux points à distance 2 l'un de l'autre, les deux sommets car $\delta(g(B), g(C)) = \delta(B, C) = 2$, $\delta(g(C), g(D)) = \delta(C, D) = 2$. Nous avons donc montré que $g(A)$ est un sommet. De la même façon on montre que $g(B)$, $g(C)$, $g(D)$ sont des sommets.



2.1. b. $g(A) = A \Rightarrow g(C) \in \{B, C, D\}$ par la question précédente et le fait que g est bijective. Supposons $g(C) = B$.
 $\{M \in \Gamma, \delta(M, A) = \delta(M, C) = 1\} = \{O\}$
car $\{M \in \Gamma, \delta(M, A) = 1\} = [O, I] \cup [O, J]$
avec $I(1, 0)$ et $J(0, 1)$ $\{M \in \Gamma, \delta(M, A) = \delta(M, B) = 1\} = [O, J]$. g étant bijective et isométrique on devrait avoir si $g(C) = B$:



$\{M \in \Gamma, \delta(M, A) = \delta(M, C) = 1\} = \{M \in \Gamma, \delta(M, A) = \delta(M, B) = 1\}$ ce qui n'est pas. On a donc $g(C) \neq B$; de même $g(C) \neq D$ donc $g(C) = C$.

2.1. c. On sait que G est constitué de l'ensemble des rotations de centre O et d'angles respectifs $\pi/2, \pi, 3\pi/2$ et de l'ensemble des symétries par rapport aux droites OI, OJ, AC, BD et de l'identité. Il suffit de remarquer que $\forall f \in G \quad f/\Gamma \in \mathcal{J}(\Gamma, \delta)$.

2.1. d. Soit g appartenant à $\mathcal{J}(\Gamma, \delta)$.
Si $g(A) \neq A$, soit la rotation r de centre O telle que $r(A) = g(A)$; r appartient à G et par les questions 0.2 et 0.3 et 2.1. c. $r^{-1} \circ g$ appartient à $\mathcal{J}(\Gamma, \delta)$ et vérifie $r^{-1} \circ g(A) = A$ et donc $r^{-1} \circ g(C) = C$ par 2.1. b. On a alors $\{r^{-1} \circ g(B), r^{-1} \circ g(D)\} \subseteq \{B, D\}$. Si $r^{-1} \circ g(B) \neq B$ alors considérons la symétrie s par rapport à AC . Soit $r^{-1} \circ g$ vérifie :

$$\begin{cases} \text{soit } r^{-1} \circ g \in \mathcal{J}(\Gamma, \delta) & \text{avec } \text{soit } r^{-1} \in G \\ \text{soit } r^{-1} \circ g \text{ laisse fixes } A, B, C, D. \end{cases}$$

Si $r^{-1} \circ g(B) = B$ alors $f = r^{-1}$.

$\forall g \in \mathcal{J}(\Gamma, \delta) \exists f \in G \quad f \circ g \in \mathcal{J}(\Gamma, \delta) \text{ et } f \circ g \text{ laisse fixes } A, B, C, D.$

2.1. e. $g \in \mathcal{I}(\Gamma, \delta)$, $g(A) = A$; $g(B) = B$; $g(C) = C$; $g(D) = D$.

Soit $M \in [A, B]$, alors $g(M)$ appartient à $[A, B]$ car

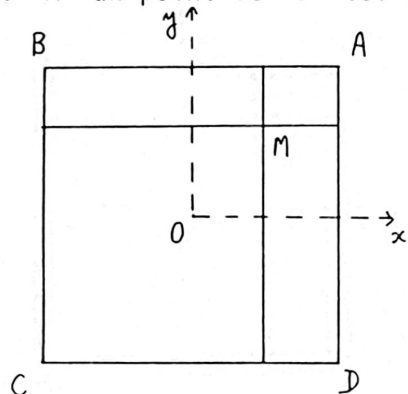
$$\delta(g(M), C) = \delta(M, C) = 2, \quad \delta(g(M), D) = \delta(M, D) = 2.$$

Puis $\delta(g(M), A) = \delta(M, A)$, $\delta(g(M), B) = \delta(M, B)$, c'est-à-dire :

$$1 - x_M = 1 - x_{g(M)} \quad \text{d'où} \quad x_M = x_{g(M)}. \quad \text{On voit donc que } g|_{[A, B]} = \text{Id}_{[A, B]}.$$

Il en est de même pour les restrictions de g aux autres côtés du quadrilatère A, B, C, D .

Soit M un point de Γ tel que $x_M \geq 0$ et $y_M \geq 0$. Alors $g(M)$ vérifie :



$$\forall P \in [C, D] \quad \delta(g(M), P) = \delta(M, P) \geq 1 + y$$

$$= \delta(M, [C, D])$$

$$\text{car } \delta(M, [C, D]) = \inf (\sup (1 + y, |x - a|)),$$

$$-1 \leq a \leq 1$$

$$\text{d'où } \delta(g(M), [C, D]) = \delta(M, [C, D]) = 1 + y = 1 + y',$$

si $g(M)$ a pour coordonnées (x', y') .

Donc $y = y'$. En considérant $[A, D]$ on

obtient $x = x'$.

2.1. f. On a vu que : $\forall g \in \mathcal{I}(\Gamma, \delta) \exists f \in G \quad fog \in \mathcal{I}(\Gamma, \delta) \quad fog = \text{Id}_\Gamma$ (par 2.1.e)

On a donc $\forall g \in \mathcal{I}(\Gamma, \delta) \exists f \in G \quad g = f^{-1}$.

$$\left. \begin{array}{l} \mathcal{I}(\Gamma, \delta) \subset G \\ G \subset \mathcal{I}(\Gamma, \delta) \end{array} \right\} \Rightarrow G = \mathcal{I}(\Gamma, \delta).$$

2.2. a. $G \subset \{f \in \mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta) / f(0) = 0\}$ par 2.1. c.

En fait $\forall f \in G \quad \forall (M, M') \in \mathcal{E}^2 \quad \delta(f(M), f(M')) = \delta(M, M')$

Soit $f \in \mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta)$, $f(0) = 0$; alors : $\forall M \in \Gamma \quad \delta(f(M), 0) = \delta(M, 0) \leq 1$

$\Rightarrow f(\Gamma) \subset \Gamma \Rightarrow f|_\Gamma \in \mathcal{I}(\Gamma, \delta)$ car f est bijective ($f^{-1} \in \mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta), f^{-1}(0) = 0$).

Par 2.1. f. on a donc : f appartient à G .

2.2. b. Soit un élément f de $\mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta)$. Considérons la translation t de vecteur $\overrightarrow{f(0)0}$. t est un élément de $\mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta)$ et on a :

$$\text{to } f \in \mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta), \quad \text{to } f(0) = 0 \Rightarrow \text{to } f \in G \Rightarrow f \in t^{-1} G.$$

Un élément de $\mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta)$ est soit un élément de G soit le composé d'une translation et d'un élément de G . En utilisant les décompositions d'une translation en produit de symétries par rapport à deux droites parallèles, l'une d'entre elles étant donnée de façon arbitraire on en conclut que les éléments de $\mathcal{I}(\mathcal{E}, \delta)$ sont :
 . les symétries par rapport aux droites parallèles à l'une des quatre droites suivantes : $x = 0$, $y = 0$, $x + y = 0$, $x - y = 0$
 . les rotations d'angle $k\pi/2$ ($k = 0, 1, 2, 3$)

de centre quelconque

. les translations.

2.3. a. σ est une application affine bijective dont l'application linéaire associée a pour matrice $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ de déterminant 2 non nul ;

$$d_1(M, M') = |x - x'| + |y - y'|, \delta(\sigma(M), \sigma(M')) = \sup(|x + y - x' - y'|, |-x + x' + y - y'|) \\ = \sup(|(x - x') + (y - y')|, |-(x - x') + (y - y')|)$$

or $|a| + |b| = \sup(|a + b|, |a - b|)$ d'où l'égalité demandée.

2.3. d. $f \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta) \stackrel{?}{\Rightarrow} \sigma^{-1} \circ f \circ \sigma \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1)$.
 $\sigma^{-1} \circ f \circ \sigma$ est une bijection.

$$d_1(\sigma^{-1} \circ f \circ \sigma(M), \sigma^{-1} \circ f \circ \sigma(M')) = \delta(\sigma(\sigma^{-1} \circ f \circ \sigma(M)), \sigma(\sigma^{-1} \circ f \circ \sigma(M'))) \\ = \delta(f \circ \sigma(M), f \circ \sigma(M')) = \delta(\sigma(M), \sigma(M')) = d_1(M, M') \text{ en utilisant 2.3. a. et } f \text{ élément de } \mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta). \sigma^* \text{ est donc bien défini.}$$

σ^* est un homomorphisme de groupes

$$\sigma^*(f \circ g) = \sigma^{-1} \circ f \circ g \circ \sigma = \sigma^{-1} \circ f \circ \sigma \circ \sigma^{-1} \circ g \circ \sigma = \sigma^*(f) \circ \sigma^*(g).$$

σ^* est injectif :

$$\sigma^*(f) = \sigma^*(g) \Rightarrow \sigma^{-1} \circ f \circ \sigma = \sigma^{-1} \circ g \circ \sigma \Rightarrow f = g$$

σ^* est surjectif :

$$g \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1) \Rightarrow \sigma \circ g \circ \sigma^{-1} \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta) \text{ car } \sigma \circ g \circ \sigma^{-1} \text{ est une bijec-} \\ \text{tion et } \delta(\sigma \circ g \circ \sigma^{-1}(M), \sigma \circ g \circ \sigma^{-1}(M')) = d_1(g \circ \sigma^{-1}(M), g \circ \sigma^{-1}(M')) \\ = d_1(\sigma^{-1}(M), \sigma^{-1}(M')) = \delta(\sigma \circ \sigma^{-1}(M), \sigma \circ \sigma^{-1}(M')) = \delta(M, M').$$

Montrons que $\mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1) = \mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta)$. $\mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1) = \sigma^*(\mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta))$.

Remarquons que $\mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta)$ et $\mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1)$ contiennent tous deux les translations (l'image par σ^* d'une translation est une translation) et on avait

$$\mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta) = G \cup TG, \quad T \text{ ensemble des translations et } TG = \{t \circ g, t \in T, g \in G\} \\ \text{donc } \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1) = \sigma^*(G) \cup T \sigma^*(G).$$

$\sigma^*(G)$ est un sous-groupe de $\mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1)$ de cardinal 8 comme G (σ^* est un homomorphisme bijectif de groupes). Déterminons $\sigma^*(r)$ où r est la rotation de centre 0 et angle $\pi/2$.

$$\sigma^*(r) = \sigma^{-1} \circ r \circ \sigma = \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \sigma\right)^{-1} \circ r \circ \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \sigma\right) \text{ car } \sigma \text{ est la composée de la} \\ \text{rotation de centre 0 et d'angle } -\pi/4 \text{ et de l'homothétie de centre 0 et} \\ \text{rapport } \sqrt{2}, \sigma \text{ et } r \text{ commutent donc et } \sigma^*(r) = r. G \text{ étant engendré} \\ \text{par } r \text{ et la symétrie } s, \text{ par rapport à } AC, \sigma^*(G) \text{ est engendré par } \sigma^*(r) \\ \text{et } \sigma^*(s).$$

$$\sigma^*(s) = \sigma^{-1} \circ s \circ \sigma = \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \sigma\right)^{-1} \circ s \circ \left(\frac{1}{\sqrt{2}} \sigma\right) = s_{0x}. G \text{ étant aussi engendré par} \\ r \text{ et la symétrie } s_{0x} \text{ par rapport à la droite } y = 0, \text{ on obtient :}$$

$$\sigma^*(G) = G.$$

$$\mathcal{J}(\mathcal{E}, d_1) = G \cup TG = \mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta).$$

TROISIEME PARTIE

3.1. a. Sur \mathbb{R}_+ la fonction $g : x \rightarrow x^p$ est continue, deux fois dérivable et on a :

$$g''(x) = p(p-1)x^{p-2} ; \quad p > 1 \Rightarrow p(p-1) > 0 \quad \text{et} \quad \forall x \in \mathbb{R}, g''(x) > 0$$

La fonction g est donc strictement convexe sur \mathbb{R}_+ et on a alors :

$$\forall (a, x) \in \mathbb{R}_+^2 \quad \forall (\alpha, \beta) \in]0, 1[\quad \alpha + \beta = 1 \quad (\alpha a + \beta x)^p < \alpha a^p + \beta x^p$$

On a égalité de plus pour $\alpha = 0$ ou $\alpha = 1$ et uniquement pour ces valeurs lorsque a et x sont distincts. Si $a = x$ on a égalité dans tous les cas.

3.1. b. L'étude faite en 3.1. a. appliquée à $|x|$, $|x'|$, $|y|$, $|y'|$ nous donne :

$$\forall (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}_+^2 \quad \alpha + \beta = 1 \quad |x''|^p + |y''|^p \leq 1$$

car on a les inégalités : $|x''|^p \leq \alpha |x|^p + \beta |x'|^p$ (1) ;

$$|y''|^p \leq \alpha |y|^p + \beta |y'|^p \quad (2) .$$

Dans le cas où il y a égalité, il y a égalité dans chacune des inégalités (1) et (2) c'est-à-dire que l'on a $\alpha = 1$ ou $\alpha = 0$, cas triviaux, ou bien lorsque $|x| = |x'| = |\alpha x + \beta x'| = \alpha |x| + \beta |x'|$

$$|y| = |y'| = |\alpha y + \beta y'| = \alpha |y| + \beta |y'|$$

c'est-à-dire $x = x'$, $y = y'$.

3.1. c. Pour montrer que N_p est une norme sur \mathbb{R}^2 nous devons montrer que :

$$(1) \quad N_p(\vec{u}) = 0 \Leftrightarrow \vec{u} = 0, \quad (2) \quad \forall \vec{u}, N_p(\vec{u}) \geq 0$$

$$(3) \quad \forall (\vec{u}, \vec{v}), N_p(\vec{u} + \vec{v}) \leq N_p(\vec{u}) + N_p(\vec{v}), \quad (4) \quad \forall \vec{u} \in \mathbb{R}^2 \quad \forall \lambda \in \mathbb{R} \quad N_p(\lambda \vec{u}) = |\lambda| N_p(\vec{u})$$

$$(2) \quad N_p(\vec{u}) \geq 0 \quad \text{c'est évident}$$

$$(4) \quad N_p(\lambda \vec{u}) = (|\lambda x|^p + |\lambda y|^p)^{1/p} = \left[|\lambda|^p (|x|^p + |y|^p) \right]^{1/p} \\ = |\lambda| N_p(\vec{u})$$

$$(1) \quad N_p(\vec{u}) = 0 \Rightarrow |x|^p + |y|^p = 0 \Rightarrow x = y = 0 \Rightarrow \vec{u} = \vec{0}$$

$$(3) \quad N_p(\vec{u} + \vec{v}) = N_p \left(N_p(\vec{u}) \frac{\vec{u}}{N_p(\vec{u})} + N_p(\vec{v}) \frac{\vec{v}}{N_p(\vec{v})} \right) \quad \text{si} \quad \begin{matrix} \vec{u} \neq \vec{0} \\ \vec{v} \neq \vec{0} \end{matrix}$$

$$= N_p \left[(N_p(\vec{u}) + N_p(\vec{v}))(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}) \right] \quad \text{avec} \quad \begin{matrix} \alpha + \beta = 1, (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}_+^2, \\ N_p(\vec{u}) = N_p(\vec{v}) = 1 \end{matrix}$$

En utilisant : $N_p(\lambda \vec{u}) = |\lambda| N_p(\vec{u})$ et 3.1.b. on obtient avec

$$\lambda = N_p(\vec{u}) + N_p(\vec{v}) .$$

$$N_p(\vec{u} + \vec{v})^p \leq (N_p(\vec{u}) + N_p(\vec{v}))^p (N_p(\alpha \vec{u} + \beta \vec{v}))^p$$

En utilisant 3.1.b. pour \vec{U}, \vec{V}, α et β réels positifs, $\alpha + \beta = 1$,
 $N_p(\alpha \vec{U} + \beta \vec{V})^P \leq 1$, $N_p(\vec{u} + \vec{v})^P \leq [N_p(\vec{u}) + N_p(\vec{v})]^P$, d'où $N_p(\vec{u} + \vec{v}) \leq N_p(\vec{u}) + N_p(\vec{v})$
 avec égalité si et seulement si $\vec{u} = \vec{0}$ ou $\vec{v} = \vec{0}$ ou $\vec{u} = \vec{v}$ c'est-à-dire
 \vec{u} et \vec{v} positivement liés ($\vec{u} N_p(\vec{v}) = \vec{v} N_p(\vec{u})$).

3.2. Soient M, N et P trois points alignés de \mathcal{E} mais tels que \overrightarrow{MN} et \overrightarrow{NP} soient positivement liés. Soit f un élément de $\mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p)$: on sait que f est une bijection.

Montrons que f conserve l'alignement ce qui prouvera que f appartient au groupe affine de \mathcal{E} en utilisant le théorème suivant :

Toute bijection de \mathcal{E} dans \mathcal{E} conservant l'alignement est une application affine.

$$d_p(f(M), f(N)) = d_p(M, N) \quad ; \quad d_p(f(N), f(P)) = d_p(N, P) ;$$

$$d_p(f(M), f(P)) = d_p(M, P) \text{ et } d_p(M, P) = d_p(M, N) + d_p(N, P) \text{ entraîne}$$

$$d_p(f(M), f(P)) = d_p(f(M), f(N)) + d_p(f(N), f(P)) \text{ et en utilisant 3.1.c,}$$

$\overrightarrow{f(M) f(N)}$ et $\overrightarrow{f(N) f(P)}$ sont positivement liés c'est-à-dire $f(M), f(N), f(P)$ alignés. $\mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p)$ est inclus dans le groupe affine ; c'est de toute évidence un groupe.

Toutes les translations appartenant à $\mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta)$ et à $\mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p)$ et les parties linéaires des éléments de $\mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta)$ et des éléments de $\mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p)$ coïncidant, nous avons montré que

$$\mathcal{J}(\mathcal{E}, \delta) = \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p) .$$

QUATRIÈME PARTIE

4.1. \mathcal{A} partie bornée de \mathcal{E} .

4.1. a. $A \in \mathcal{A}$. Considérons la suite $(f^p(A))_{p \in \mathbb{N}}$. Cette suite est contenue dans \mathcal{A} donc est bornée. Le théorème de Bolzano-Weierstrass affirme que toute suite bornée de \mathbb{R}^n admet au moins une valeur d'adhérence c'est-à-dire qu'en particulier la suite $(f^p(A))_{p \in \mathbb{N}}$ admet une sous-suite convergente donc de Cauchy

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists p_1 < p_2 \quad D(f^{p_2}(A), f^{p_1}(A)) < \varepsilon$$

Considérons f^{p_1} ; c'est une expansion de \mathcal{A} et on a donc

$$D(f^{p_2 - p_1}(A), A) < D(f^{p_2}(A), f^{p_1}(A)) < \varepsilon$$

c'est-à-dire $\forall \varepsilon \in \mathbb{R}_+^*$, $\exists k \in \mathbb{N}^*$ $D(A, f^k(A)) < \varepsilon$.

Pour démontrer la deuxième propriété considérons $\mathcal{E} \times \mathcal{E}$ muni de la distance D' :

$$D'((M,N), (M',N')) = D(M,M') + D(N,N')$$

$\mathcal{A} \times \mathcal{A}$ est alors muni d'une expansion $f' : f'(M,N) = (f(M), f(N))$.

En appliquant le théorème de Bolzano-Weierstrass à la suite $(f'^p(A,B))_{p \in \mathbb{N}}$ on obtient :

$$\forall (A,B) \in \mathcal{A}^2 \quad \forall \varepsilon \in \mathbb{R}_+^* \quad \exists k \in \mathbb{N}^* \quad D'((A,B), (f^k(A), f^k(B))) < \varepsilon$$

$$\text{d'où } \forall (A,B) \in \mathcal{A}^2 \quad \forall \varepsilon \in \mathbb{R}_+^* \quad \exists k \in \mathbb{N}^* \quad D(A, f^k(A)) < \varepsilon, \quad D(B, f^k(B)) < \varepsilon$$

4.1. b. Reprenons la propriété écrite à la fin de la question 4.1.a.

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \exists k \in \mathbb{N}^* \quad D(f(A), f(B)) \leq D(f^k(A), f^k(B))$$

$$\leq D(f^k(A), A) + D(A,B) + D(B, f^k(B)) \leq 2\varepsilon + D(A,B)$$

On a donc : $D(f(A), f(B)) \leq D(A,B)$. L'inégalité inverse provient du fait que f est une expansion de \mathcal{A} . Nous avons montré :

$$\forall f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, D) \quad D(f(A), f(B)) = D(A,B)$$

Pour montrer que f a une image dense dans \mathcal{A} il suffit de remarquer que :

$$\forall \varepsilon \in \mathbb{R}_+^* \quad \exists k \in \mathbb{N}^* \quad D(A, f^k(A)) < \varepsilon$$

c'est-à-dire en remarquant que $f^k(A) = f[f^{k-1}(A)]$

3.3. $f \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p) \Rightarrow$ la partie linéaire g de f conserve la norme N_p . Soit \mathcal{M} sa matrice dans la base canonique de $\mathbb{R}^2 (\vec{i}, \vec{j})$

$$\left. \begin{array}{l} N_p(g(\vec{i})) = N_p(\vec{i}) \\ N_p(g(\vec{j})) = N_p(\vec{j}) \end{array} \right\} \Rightarrow |a|^p + |b|^p = |c|^p + |d|^p = 1$$

Ceci entraîne : $|a| \leq 1, |b| \leq 1, |c| \leq 1, |d| \leq 1$, d'où

$$|\det \mathcal{M}| = |ad - bc| \leq 1 + 1 = 2; \quad f^{-1} \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p) \Rightarrow |\det \mathcal{M}|^{-1} \leq 2;$$

$$\forall n \in \mathbb{Z} \quad f^n \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p) \Rightarrow |\det \mathcal{M}|^n \leq 2. \quad \text{On a donc } |\det \mathcal{M}| = 1.$$

$f^{-1} \in \mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p)$ et sa partie linéaire a pour matrice $\begin{pmatrix} d & -c \\ -b & a \end{pmatrix}$ donc on a

$$|d|^p + |b|^p = |c|^p + |a|^p = 1.$$

$$\left. \begin{array}{l} |d|^p + |b|^p = |c|^p + |a|^p = 1 \\ |a|^p + |b|^p = |c|^p + |d|^p = 1 \end{array} \right\} \Rightarrow |a|^p = |d|^p \Rightarrow |b|^p = |c|^p$$

d'où $|a| = |d|$ et $|b| = |c|$; $d = \varepsilon a$ $\varepsilon \in \{+1, -1\}$; $c = \varepsilon' b$ $\varepsilon' \in \{+1, -1\}$;

$$\Rightarrow \det \mathcal{M} = \varepsilon a^2 - \varepsilon' b^2 = \pm 1$$

$$\varepsilon = -\varepsilon' \Rightarrow a^2 + b^2 = 1$$

$$\varepsilon = \varepsilon' \Rightarrow |a^2 - b^2| = 1 \quad \text{or} \quad |a| \leq 1, |b| \leq 1 \Rightarrow |a^2 - b^2| = 1 \Rightarrow a = 0$$

ou $b = 0$ et alors $a^2 + b^2 = 1$.

La matrice \mathcal{M} est alors telle que : $a^2 + b^2 = c^2 + d^2 = 1$; $|\det \mathcal{M}| = 1$.

En fait nous avons même obtenu plus :

$$M = \begin{pmatrix} a & \epsilon b \\ b & -\epsilon a \end{pmatrix} \quad \text{avec} \quad \epsilon \in \{+1, -1\}, \quad a^2 + b^2 = 1.$$

Ceci nous montre que M est une matrice orthogonale.

L'égalité : $a^2 + b^2 = |a|^p + |b|^p = 1$ nous permet d'affirmer que a vaut 0, 1, ou -1. En effet :

$$\left. \begin{array}{l} |a| < 1 \Rightarrow |a|^p < |a|^2 \quad \text{pour } p > 2 \\ |b| < 1 \Rightarrow |b|^p < |b|^2 \quad \text{pour } p > 2 \end{array} \right\} \Rightarrow |a|^p + |b|^p < 1.$$

Nécessairement si $p > 2$ $|a| = 1$ ou $|b| = 1$. Si $|a| = 1$ alors a vaut +1 ou -1 et b vaut 0. Si $|b| = 1$, a vaut 0 et b vaut +1 ou -1. Si p est strictement compris entre 1 et 2 :

$$\left. \begin{array}{l} |a| < 1 \Rightarrow a^2 < |a|^p \\ |b| < 1 \Rightarrow b^2 < |b|^p \end{array} \right\} \Rightarrow |a|^p + |b|^p > 1$$

donc nécessairement $|a|$ vaut 1 ou $|b|$ vaut 1. Et on arrive à la même conclusion.

Les parties linéaires des éléments de $\mathcal{J}(\mathcal{E}, d_p)$ pour $p > 1$, $p \neq 2$ sont donc de la forme

$$\begin{pmatrix} \epsilon & 0 \\ 0 & \epsilon' \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 & \epsilon' \\ \epsilon & 0 \end{pmatrix} \quad \text{avec} \quad (\epsilon, \epsilon') \in \{+1, -1\}^2$$

$$\forall \epsilon \in \mathbb{R}_+^* \quad \exists B \in \text{Im } f \quad D(A, B) < \epsilon.$$

f application conservant la distance est continue de \mathcal{A} dans \mathcal{B} . Si \mathcal{A} est compact, $f(\mathcal{A})$ est un compact de \mathcal{B} .

$f(\mathcal{A})$ dense dans $\mathcal{B} \Rightarrow \overline{f(\mathcal{A})} = \mathcal{B}$ or $f(\mathcal{A}) = f(\mathcal{B})$ car $f(\mathcal{B})$ compact donc $f(\mathcal{A}) = \mathcal{B}$.

f expansion de (\mathcal{A}, D) est injective (question 0.1), surjective car $f(\mathcal{A}) = \mathcal{B}$, conserve D ; c'est donc une isométrie de (\mathcal{A}, D) .

$$\boxed{\mathcal{A} \text{ compact} \Rightarrow \text{Exp}(\mathcal{A}, D) = \mathcal{J}(\mathcal{A}, D)} \quad , \text{ l'autre inclusion étant}$$

triviale.

4.2. a. Soit : A appartient à $\overline{\mathcal{A}}$. Il existe une suite de Cauchy $(A_p)_{p \in \mathbb{N}}$ d'éléments de \mathcal{A} ayant pour limite A . La suite $(f(A_p))_{p \in \mathbb{N}}$ est encore une suite de Cauchy, f conservant la distance (question 4.1.b). Définissons $\bar{f}(A)$ comme la limite de la suite $(f(A_p))_{p \in \mathbb{N}}$. Par construction $\bar{f}(A)$ dépend de la suite $(A_p)_{p \in \mathbb{N}}$ choisie mais en fait il n'en est rien : si $(A_p)_{p \in \mathbb{N}}$ et $(A'_p)_{p \in \mathbb{N}}$ sont deux suites convergeant vers A posons $(B_p)_{p \in \mathbb{N}}$ définie par : $B_{2n} = A_n$; $B_{2n+1} = A'_n$.

Alors la suite $(f(B_p))_{p \in \mathbb{N}}$ converge vers la limite de $(f(A_p))_{p \in \mathbb{N}}$ et la limite de $(f(A'_p))_{p \in \mathbb{N}}$.

\bar{f} par construction préserve la distance D . Déterminons l'image de \bar{f} ; l'image de \bar{f} est dense dans $\bar{\mathcal{A}}$ or \bar{f} étant continue de $\bar{\mathcal{A}}$ dans $\bar{\mathcal{A}}$, $\bar{\mathcal{A}}$ étant compact (partie fermée bornée) $\bar{f}(\bar{\mathcal{A}})$ est un compact dense de $\bar{\mathcal{A}}$, c'est donc $\bar{\mathcal{A}}$. Nous avons donc montré que \bar{f} appartient à $\mathcal{I}(\bar{\mathcal{A}}, D)$.

4.2. b. Pour montrer que $\text{Exp}(\mathcal{A}, D) = \mathcal{I}(\mathcal{A}, D)$ il suffit de montrer que, tout élément de $\text{Exp}(\mathcal{A}, D)$ étant injectif et isométrique,

$$\forall f \in \text{Exp}(\mathcal{A}, D) \quad f(\mathcal{A}) = \mathcal{A}$$

Pour cela, étant donné que $\bar{f}|_{\mathcal{A}} = f$; $\bar{f}(\bar{\mathcal{A}}) = \bar{\mathcal{A}}$; $\bar{\mathcal{A}} = (\bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}) \cup \mathcal{A}$, nous allons montrer que $\bar{f}(\bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}) = \bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}$.

$$\left. \begin{array}{l} \bar{f}^{-1} \in \mathcal{I}(\bar{\mathcal{A}}, D) \\ f(\mathcal{A}) \subset \mathcal{A} \end{array} \right\} \Rightarrow \bar{f}^{-1}(\bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}) \subset \bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}.$$

En effet, $\bar{f}^{-1} \in \mathcal{I}(\bar{\mathcal{A}}, D) \Rightarrow \forall A \in \bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}, \bar{f}^{-1}(A) \in \bar{\mathcal{A}}$; si $\bar{f}^{-1}(A)$ n'appartient pas à $\bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}$ alors $\exists B \in \mathcal{A}, \bar{f}^{-1}(A) = B \Rightarrow A = \bar{f}(\bar{f}^{-1}(A)) = f(B) = \bar{f}(B) \in \mathcal{A}$ contradiction. On a donc la conclusion.

$\bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A} = \bar{\mathcal{A}} \cap {}^c \mathcal{A}$ est un fermé comme intersection de fermés car \mathcal{A} est ouvert. $\bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}$ est un fermé borné donc un compact. Alors utilisons 4.1.b.

$$\bar{f}^{-1}|_{\bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}} \in \mathcal{I}(\bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}, D)$$

En particulier \bar{f}^{-1} est une bijection de $\bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}$ sur lui-même c'est-à-dire

$$\bar{f}^{-1}(\bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}) = \bar{\mathcal{A}} - \mathcal{A}.$$

4.3. a. $\mathcal{E} = \mathbb{R}$ $D(x, y) = |x - y|$ $\mathcal{A} =]0, +\infty[$, et f l'expansion de (\mathcal{A}, D) définie par $x \rightarrow x + 1$. Alors f conserve D mais n'est pas une isométrie de (\mathcal{A}, D) car $f(\mathcal{A}) =]1, +\infty[\subsetneq \mathcal{A}$.

4.3. b. Soit $\mathcal{E} = \mathbb{R}^2$ muni de la distance euclidienne et $\mathcal{A} = \{(\cos \theta, \sin \theta), \theta \in \mathbb{N}\}$. \mathcal{A} est bornée. Soit f la rotation de centre 0 et d'angle 1 radian; f conserve la distance. $f(\mathcal{A}) \subsetneq \mathcal{A}$ car $(1, 0) \notin f(\mathcal{A})$. $(1, 0) \in \mathcal{A} \Rightarrow \exists \theta \in \mathbb{N} \quad e^{i(\theta+1)} = 1 \Rightarrow \exists \theta \in \mathbb{N} \quad \theta + 1 \in 2\pi\mathbb{Z} \Rightarrow \pi$ rationnel, ce qui n'est pas.